

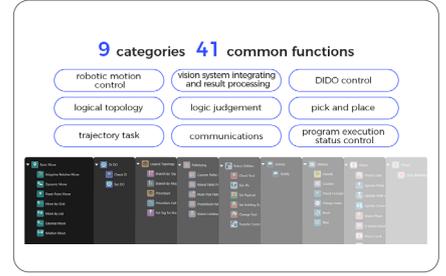
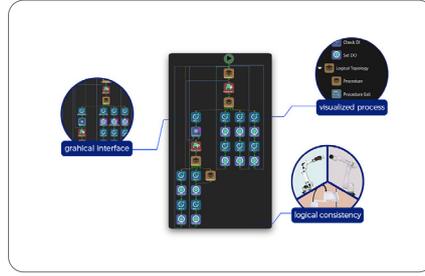
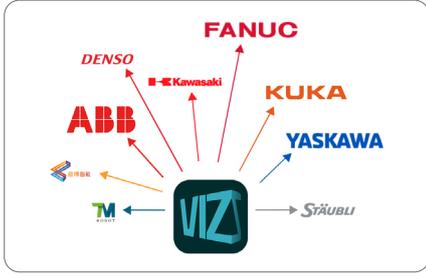
Mech-Viz 로봇 프로그래밍 소프트웨어

복잡한 애플리케이션에서 로봇 경로 계획을 위한 효율적이고 사용하기 쉬운 솔루션 제공

Mech-Viz는 복잡한 애플리케이션에서 로봇 경로 계획 문제를 해결하기 위해 Mech-Mind Robotics에서 자체 개발한 로봇 프로그래밍 소프트웨어입니다. 프로그래밍 과정에 코드가 없고 원클릭 시뮬레이션이 가능하며 국내외 다양한 로봇 브랜드를 지원할 수 있습니다. 경로 계획, 충돌 감지 및 피킹 계획과 같은 지능형 알고리즘과 다양한 산업별 프로세스 패키지(다양한 프로세스를 수행할 수 있는 step)가 내장되어 있어 사용자가 빈피킹(깊은 트레이), 난이도가 높은 팔레타이징(예: 미완성된 스택에서 계속 진행되는 팔레타이징), 믹스 디팔레타이징과 같은 다양하고 복잡한 로봇 애플리케이션을 신속하게 완료할 수 있도록 도와줍니다.

- 코딩 없는 프로그래밍, 원클릭 시뮬레이션, 간편한 사용
- 복잡한 애플리케이션을 쉽게 처리하는 첨단 알고리즘
- 애플리케이션을 신속하게 배포하도록 다양한 프로세스 패키지 제공
- 다양한 브랜드의 로봇에 적용 가능

그래픽 사용자 인터페이스, 코딩 없는 프로그래밍, 간편한 사용



다양한 프로그래밍 언어를 배울 필요가 없음

Mech-Viz 소프트웨어는 플로우 차트 형식을 통해 프로젝트를 구축하므로 사용자는 다양한 브랜드의 로봇 프로그래밍 언어를 배울 필요가 없어 로봇 프로그래밍을 빠르게 완료할 수 있습니다.

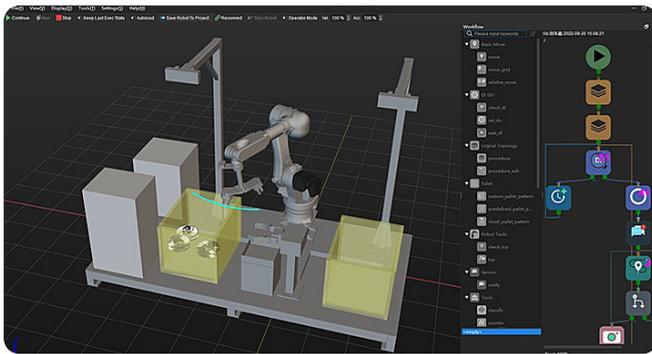
코딩 없는 프로그래밍

그래픽 프로그래밍을 사용하면 사용자는 풍부한 프로그래밍 경험이 필요하지 않으며 기능 모듈을 선택하고 연결하기만 하면 로봇 프로그래밍을 완료할 수 있습니다.

강력한 기능

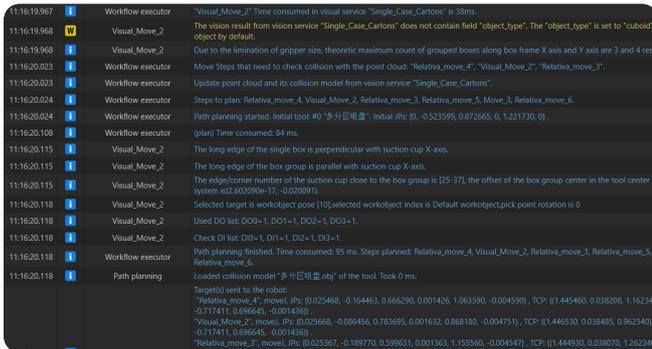
Mech-Viz 소프트웨어에는 로봇 모션 제어, 비전 시스템과의 통합 비전 결과 처리 등 산업 현장에서 일반적으로 사용되는 다양한 기능을 다루는 로봇 프로그래밍 기능 모듈이 내장되어 있습니다.

시각화, 원클릭 시뮬레이션, 효율적이고 편리한 배포



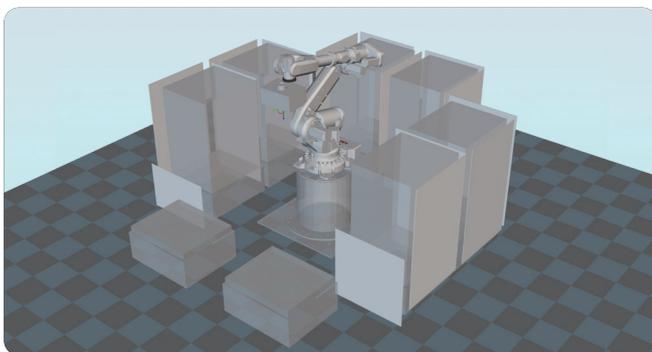
원클릭 시뮬레이션

Mech-Viz 소프트웨어는 로봇 모션의 원클릭 시뮬레이션을 지원합니다. 사용자는 로봇 제어 로직을 구성할 때 시뮬레이션을 위해 가상 로봇을 사용할 수 있으며 로봇의 실행 상태를 그래픽 형식으로 확인할 수 있으므로 구성된 제어 로직을 신속하게 테스트하고 반복할 수 있습니다.



문제 추적

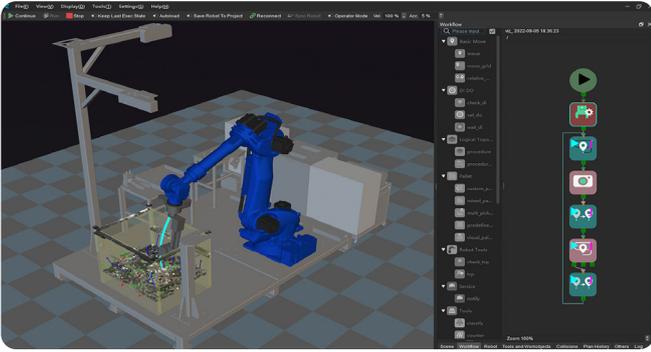
Mech-Viz 소프트웨어는 계획 기록과 작업 로그를 제공하며 사용자는 로봇의 작동 상태를 빠르고 편리하게 추적하고 프로그램 튜닝 속도를 높이며 로봇 디버깅 주기를 단축할 수 있습니다.



시나리오 구축

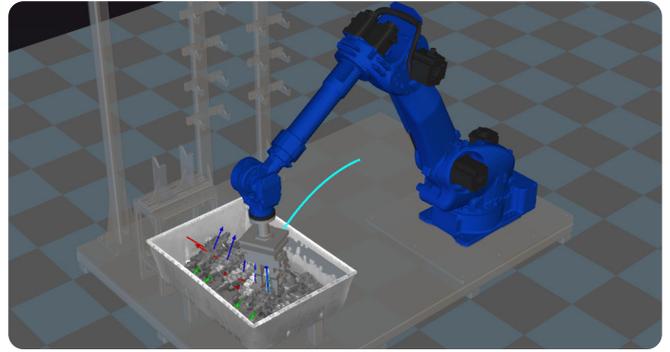
Mech-Viz를 사용하면 사용자는 실제 작업 환경을 기반으로 1:1 비율로 시나리오 모델을 구축하고 시나리오와의 충돌을 피하기 위해 로봇의 이동 경로를 합리적으로 계획할 수 있습니다. 이 소프트웨어는 다양한 포맷의 모델 도입하기를 지원하므로 사용자는 시나리오 모델을 빠르게 구축할 수 있습니다.

복잡한 애플리케이션을 쉽게 처리하는 첨단 알고리즘



지능형 경로 계획

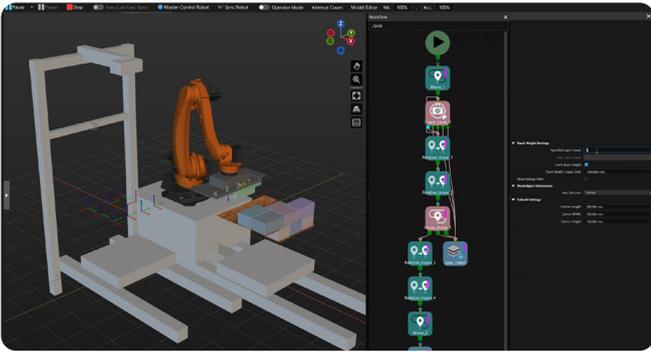
Mech-Viz에는 충돌 감지 및 경로 계획과 같은 첨단 알고리즘이 내장되어 있어 로봇의 이동 경로를 최적화하고 로봇 이동 중 발생할 수 있는 충돌을 미리 예측하며 빈피킹(깊은 트레이)과 같은 복잡한 로봇 애플리케이션을 더 잘 처리하여 안정성을 향상시킬 수 있습니다.



지능형 피킹 계획

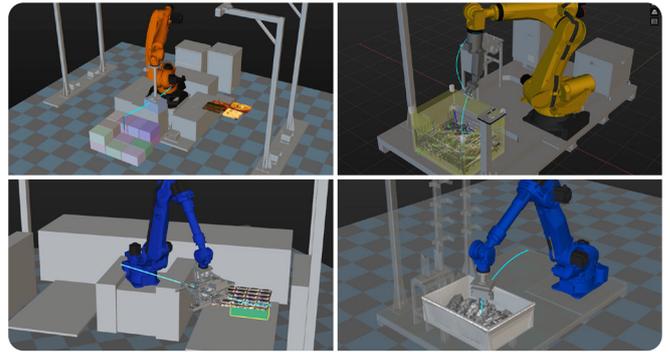
Mech-Viz에 내장된 지능형 피킹 계획 알고리즘(다중 픽 포인트, 다중 TCP 등 기능을 지원함)은 모션 시뮬레이션 및 충돌 감지와 함께 로봇이 충돌 없이 대상물을 정확하게 피킹할 수 있도록 가이드하고 믹스 (디)팔레타이징과 같은 복잡한 애플리케이션도 쉽게 처리합니다.

애플리케이션을 신속하게 배포하도록 다양한 프로세스 패키지 제공



빠른 배포

다양한 응용 분야를 위해 Mech-Viz는 실제 응용 시나리오와 흡사한 산업별 프로세스 패키지(다양한 프로세스를 수행할 수 있는 step)를 제공하기 위해 사용자는 파라미터만 구성하면 로봇을 제어하여 다양한 피킹 및 배치 애플리케이션을 구현할 수 있습니다.



다양한 애플리케이션

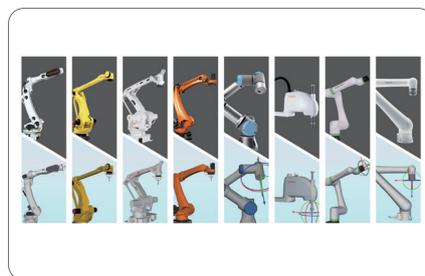
Mech-Viz에는 빈피킹(깊은 트레이), 상자(디)팔레타이징, 공작물 배치, 궤적 작업(예: 접착제 도포) 및 기타 산업별 프로세스 패키지가 내장되어 있어 사용자가 다양한 애플리케이션을 신속하게 배포할 수 있도록 지원합니다.

다양한 브랜드 및 구성의 로봇에 적용 가능



다양한 로봇 브랜드 지원

Mech-Viz는 다양한 작업 현장의 통신 요구 사항을 충족하기 위해 TCP/IP 소켓, Siemens PLC Snap7, PROFINET 및 EtherNet/IP와 같은 표준 통신 인터페이스를 통해 국내외의 대부분 브랜드의 로봇과 통신할 수 있습니다.



다양한 로봇 구성 지원

Mech-Viz는 볼 모양 손목 로봇, 팔레타이징 로봇, Scara 로봇, 협동로봇, 손목이 움직일 수 있는 로봇 등 국내외의 다양한 브랜드의 다양한 구성의 로봇을 지원할 수 있습니다.



로봇 모델 1000+

Mech-Viz 온라인 로봇 라이브러리에는 메인스트림 브랜드의 1,000개 이상의 로봇 모델이 포함되어 있기에 사용자는 로봇 모델을 직접 만들지 않고도 소프트웨어 내에서 한 번의 클릭으로 다운로드하여 사용할 수 있어 애플리케이션 배포 시간이 크게 단축됩니다.

3D VISION & AI FOR ROBOTS AND MORE



Mech-Mind Robotics Technologies Ltd.

서울 | 베이징 | 상하이 | 뮌헨 | 도쿄 | 시카고

Web : kr.mech-mind.com

E-mail : info@mech-mind.net Tel : 02-3402-7533 Fax : 02-3402-7534

메크마인드로보틱스 한국지사 : 서울특별시 금천구 가산동 670 대륭테크노타운 17 차 1004 호
